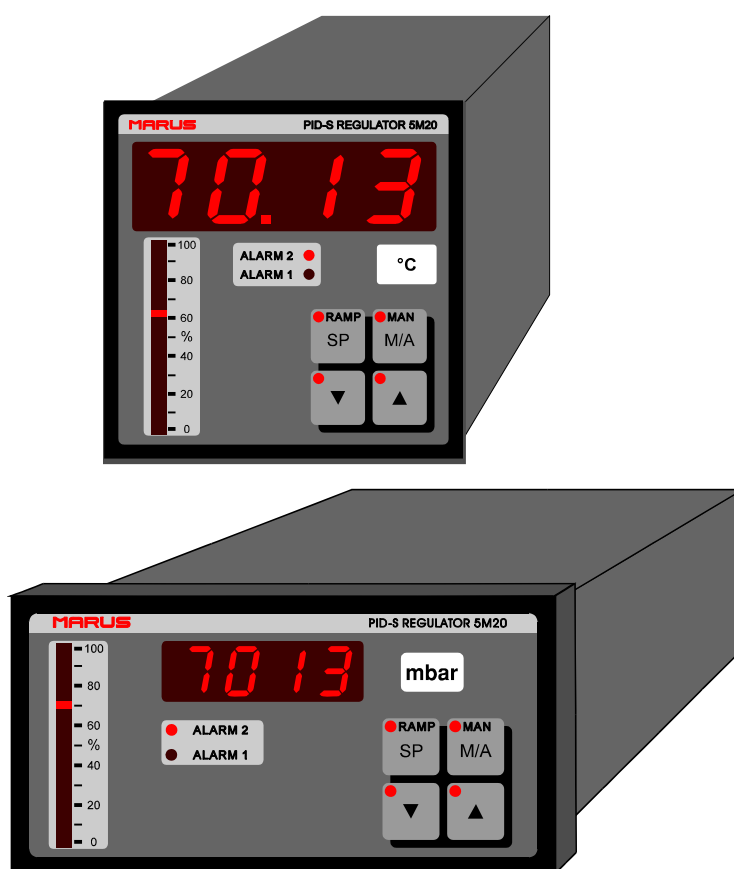


TEHNIČKA UPUTA

MIKROPROCESORSKI TROKOMPONENTNI PID-S REGULATOR

5M40



Zagreb, 20.07.2000.

TU5M40-S V1.0

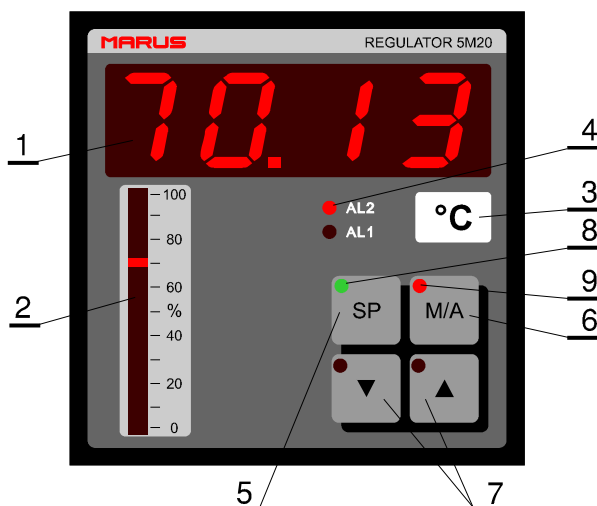
SADRŽAJ:	STR.
1. OPIS I PRIMJENA	3
2. OPIS PREDNJE PLOČE	3
3. REŽIMI RADA REGULATORA	4
4. OPĆENITO O PODEŠAVANJU	4
5. PODEŠAVANJE NAMJEŠTENE VRIJEDNOSTI I PREGLED VARIJABLI REGULATORA	5
6. PODEŠAVANJE ŠIFRE I IZBOR GRUPE PARAMETARA ZA PODEŠAVANJE	7
7. PODEŠAVANJE KONFIGURACIJSKIH PARAMETARA	8
8. PODEŠAVANJE REGULACIJSKIH PARAMETARA	11
9. PRIKAZ GREŠAKA	15
10. PRIKLJUČENJE	16
11. MEHANIČKO UČVRŠĆENJE	18
12. TEHNIČKI PODACI	19

1. OPIS I PRIMJENA

Trokomponentni regulator 5M40 je jednokanalni PID regulator za regulaciju čvrste vrijednosti. Tipičan primjer takve regulacije je regulacija razine vode u kotlu. Regulator ima tri strujna ulaza od kojih je jedan vodeći, a dva su pomocna. Proizvodi se u dvije verzije, sa relejskim izlazom (S regulator) i sa strujnim izlazom (K regulator). Regulator s relejskim izlazom je takozvani tropoložajni regulator i namijenjen je za upravljanje električkim servomotorima (elektroventilima). Regulator sa strujnim izlazom ima standardni strujni signal (0/4-20 mA) za kontinuirano upravljanje pneumatskim servoventilima.

2. OPIS PREDNJE PLOČE

Regulator ima folijsku prednju ploču u kojoj je integrirana tastatura. To je čini otpornim na prašinu i pouzdanu u pogonskim uvjetima rada.



1. 20 milimetarski sedamsegmentni LED. Prikazuje trenutnu procesnu vrijednost, namještenu vrijednost, vrstu i iznos konfiguracijskih i regulacijskih varijabli.
2. 20 segmentni bargraf. Pokazuje položaj izvršnog člana.
3. Mjerna jedinica se umeće u prorez na folijskoj tastaturi (°C).
4. AL1, AL2 signaliziraju postizanje namještenih alarmnih vrijednost (prebacivanje alarmnih releja).
5. Tipkom SP (set point) podešavamo namještenu vrijednost, pregledavamo varijable te ulazimo u postupak parametriranja i konfiguriranja.
6. Pritiskom na tipku M/A prelazi se iz ručnog u automatski rad, a u parametriranju i konfiguriranju se pregledavaju vrijednost izabranih parametara.
7. Tipkama ∇ i Δ mijenja se iznos pojedinog parametra, a u ručnom režimu upravlja se izvršnim članom.
8. Upaljena dioda na tipki SP označava da je uključena rampa na set pointu. Dioda trepće ako namještena vrijednost izračunata rampom još nije dosegla namještenu vrijednost (set point).
9. Upaljena dioda na tipki M/A označava da je regulator u ručnom režimu rada.
10. Upaljene diode na tipkama ∇ i Δ označavaju aktiviranje izlaznih releja.

3. REŽIMI RADA REGULATORA

3.1. Radni režim

je onaj režim u kojem regulator obavlja svoju osnovnu funkciju, regulaciju neke procesne veličine. U radnom režimu moguće je podešavanje namještene vrijednosti te pregledavanje nekih veličina koje regulator mjeri ili računa, napr. regulacijsko odstupanje, vrijednosti pomoćnih struja, položaj izvršnog organa i sl. Isto tako moguće je prebacivanje regulatora iz ručnog režima u automatski i obrnuto. U ručnom režimu se može ručno upravljati izvršnim članom. U automatskom režimu izvršnim članom upravlja regulator, ovisno o podešenim parametrima.

Napomena: U slučaju detekcije greške ili pri promjeni nekog konfiguracijskog parametra regulator će se sam prebaciti u ručni režim. U automatski režim moguće ga je vratiti tek kad se ukloni greška ili izađe iz režima podešavanja.

3.2. Režim podešavanja

služi za prilagođenje regulatora potrebama regulacijske staze. Parametri kojima se to postiže podijeljeni su u dvije grupe, konfiguracijski parametri i parametri regulacije.

4. OPĆENITO O PODEŠAVANJU

Sva se podešavanja obavljaju sa četiri folijske tipke na prednjoj ploči. U radnom režimu oznake na tipkama govore same za sebe. Prelaskom u režim podešavanja, tipke dobivaju novo značenje. Naime pritiskom na **SP** pojavljuje se **ime** veličine koju želimo podešavati ili pregledati, a pritiskom na **M/A** ispisat će se **vrijednost** odabrane veličine. Kada je na displeju **ime** neke veličine, tipkama ∇ i Δ možemo pozvati prethodnu ili slijedeću veličinu, a kada je na displeju **vrijednost** neke veličine istim tipkama je možemo smanjiti ili povećati. Završenu promjenu potvrdimo pritiskom na **SP**. Ukoliko se predomislimo ili smo zabunom podešavali krivu veličinu, dovoljno je, a prije potvrde tipkom **SP**, ponovno pritisnuti **M/A** i stara će se vrijednost vratiti na displej.

Svaki pojedinačni pritisak na ∇ i Δ smanjiti će ili povećati podešavanu vrijednost za jednu jedinicu (digit). Da bi se olakšalo podešavanje numeričkih vrijednosti koje imaju veliki raspon brojeva uvedeno je ubrzanje, koje se uključuje dužim pritiskom na istu tipku. Još veće ubrzanje dobivamo ako nakon toga istovremeno pritisnemo i drugu tipku (∇ i Δ). Nakon 10 sekundi uključuje se još veće ubrzanje.

Ukoliko dvije minute ne diramo tastaturu, uređaj će se sam iz režima podešavanja prebaciti u radni režim, a na displeju će pokazivati procesnu veličinu. Promjena koja je rađena, a nije potvrđena tipkom **SP**, neće se prihvatiti.

5. PODEŠAVANJE NAMJEŠTENE VRIJEDNOSTI I PREGLED VARIJABLI REGULATORA

Namještenu vrijednost (SET POINT) moguće je promijeniti u radnom režimu rada regulatora, kratkim pritiskom na tipku **SP**. Na displeju se naizmjenice ispisuju kratica **SEtP** i mjerna jedinica, a pritiskom na tipku **M/A** ispiše se trenutna namješćena vrijednost. Tipkama ∇ i Δ podesi se nova namješćena vrijednost, a zapamti se pritiskom na **SP**. Pritiscima na ∇ i Δ ciklički se ispisuju nazivi varijabli prema donjoj tablici. To su različite veličine koje regulator mjeri ili računa, a ovise o stanju regulatora ili procesa. Kod ispisa svake varijable pritiskom na tipku **M/A** prikazuje se njezin iznos. Jasno je da se ove vrijednosti ne mogu mijenjati, osim jedne iznimke: ukoliko je regulator u ručnom režimu, može se upravljati izvršnim članom (**out**). Ovo vrijedi, bez obzira koja je veličina na displeju (osim **SEtP**). Isto tako se može i režim rada prebacivati iz ručnog u automatski i obrnuto.

Za izlazak iz podešavanja potrebno je pritisnuti SP kada je na displeju naziv neke od varijabli.

DISPLEJ	PUNI NAZIV	ZNAČENJE	OPIS
SEtP	SET POINT	namješćena vrijednost	SP.Lo - SP.Hi
SP.rP	SETPOINT RAMP	trenutna namješćena vrijednost koju regulator računa po rampi	iznosi se samo ako je vrijednost parametra rAMP veća od nule
dEV	DEVIATION	regulacijsko odstupanje u mjernim jedinicama	izmjerena - namješćena vrijednost
inP.2	INPUT 2	vrijednost drugog ulaza u mjernim jedinicama	
inP.3	INPUT 3	vrijednost trećeg ulaza u mjernim jedinicama	
out	OUTPUT	položaj izvršnog člana	0 - 100.0 %
MEM.L	MEMORY LOW	najmanja zapamćena procesna vrijednost	
MEM.H	MEMORY HIGH	najveća zapamćena procesna vrijednost	

SEtP - NAMJEŠĆENA VRIJEDNOST

Namješćena vrijednost je ona na koju želimo da se izregulira mjerena vrijednost. U nekim procesima ta je vrijednost fiksna, a u nekima ju je potrebno mijenjati. Ta se promjena može postići skokovito ili po rampi (vidi parametar **rAMP**). Podešava se u mjernim jedinicama unutar granica parametara **SP.Lo** i **SP.Hi**.

SP.rP - TRENUTNA NAMJEŠĆENA VRIJEDNOST IZRAČUNATA PO RAMPI

Ukoliko je rampa uključena, a regulator u automatskom režimu, svaka promjena namješćene vrijednosti neće se ostvariti skokovito već će se računati po pravcu koji je

zadan parametrom **rAMP**. Upravo tu, izračunatu namještenu vrijednost možemo pratiti pozivanjem na displej vrijednosti varijable **SP.rP**.

dEV - REGULACIJSKO ODSUPANJE

Regulacijsko odstupanje je razlika između izmjerene i namještene vrijednosti. Ispisuje se u mjernim jedinicama. Ukoliko je vrijednost manja od -1999 ispisat će se, zbog nemogućnosti displeja da ispisuje negativnije vrijednosti, - **oVF** (- overflow).

InP.2 - VRIJEDNOST DRUGOG ULAZA

Prikazuje se trenutna izmjerena vrijednost drugog strujnog ulaza. Prikaz je u fizikalnim jedinicama, a područje se zadaje konfiguracijskim parametrima **dS.L2** i **dS.H2**, te **dP. 2**.

InP.3 - VRIJEDNOST TREĆEG ULAZA

Prikazuje se trenutna izmjerena vrijednost trećeg strujnog ulaza. Prikaz je u fizikalnim jedinicama, a područje se zadaje konfiguracijskim parametrima **dS.L3** i **dS.H3**, te **dP. 3**.

OUT- POLOŽAJ IZVRŠNOG ČLANA

Regulator ima posebni mjerni ulaz (ACTUATOR INPUT) na koji se priključuje potencijometar servo-motora, koji služi kao povratna informacija o položaju ventila, tj. izvršnog člana. Kalibracija ulaza radi se po proceduri opisanoj u poglavlju o podešavanju konfiguracijskih parametara (vidi **Ac.Lo** i **Ac.Hi**).

MEM.L - PAMĆENJE NAJMANJE IZMJERENE ULAZNE VRIJEDNOSTI

MEM.H - PAMĆENJE NAJVEĆE IZMJERENE ULAZNE VRIJEDNOSTI

Svaka se novoizmjerena ulazna vrijednost prvog ulaza uspoređuje s dosad najvećom i najmanjom zapamćenom vrijednošću te se po potrebi upisuje u odgovarajuće memorijske lokacije u EEPROM-u. Vrijednosti ostaju zapamćene i po nestanku napajanja. Resetirati (poništiti) se mogu konfiguracijskim parametrom **rES.M**.

6. PODEŠAVANJE ŠIFRE I IZBOR GRUPE PARAMETARA ZA PODEŠAVANJE

Kada je regulator u radnom režimu, pritiskom na tipku **SP** dužim od 3 sekunde ulazi se u menu za podešavanje. Uzastopnim pritiscima na ∇ i Δ ciklički se krećemo kroz menu. Pritiskom na **M/A** ulazi se u odabrani podmenu.

Pritiskom na SP izlazi se iz menua.

DISPLAY	PUNI NAZIV	ZNAČENJE	PRITISKOM NA M/A...
CodE	code	unos šifre	tipkama ∇ i Δ unosi se šifra
PArA	parameter	regulacijski parametri	ispisuje se KP , prva vrijednost regulacijskih parametara (vidi tablicu)
ConF	configuration	konfiguracijski parametri	ispisuje se InPt , prva vrijednost konfiguracijskih parametara (vidi tablicu)
Ch.Co	change code	promjena postojeće šifre	ako je šifra (CodE) ispravno unešana, tipkama ∇ i Δ dozvoljava se promjena šifre

CodE - UNOS ŠIFRE

Šifra postoji da bi se onemogućila neovlaštena promjena konfiguracijskih i regulacijskih parametara. Nepoznavanje šifre dozvoljava samo pregled parametara, ali ne i njihovu promjenu. Šifra se može uključiti i isključiti (vidi **Ch.Co**). Ako je šifra isključena onda se **CodE** ne iznosi na displej.

PArA - PARAMETRIRANJE

Regulacijski se parametri podešavaju prilikom puštanja regulatora u rad. Oni ovise o regulacijskoj stazi i zahtijevaju poznavanje parametara staze i teorije regulacije.

ConF - KONFIGURIRANJE

Konfiguracijski se parametri moraju podesiti prije puštanja regulatora u rad. Oni određuju vrstu ulaza, izlaza, alarma i sl.

Ch.Co - PROMJENA POSTOJEĆE ŠIFRE

Šifra je uključena ako se vrijednost ovog parametra podesi na vrijednost veću od 0. Za vrijednost 0 na displeju se ispisuje **oFF**, a šifra je isključena.

Kad je šifra uključena pristup ovom parametru je moguć samo ako se prethodno pravilno unese šifra (**CodE**). U protivnom se ovaj parametar uopće ne iznosi na displej pa je šifru nemoguće promijeniti ili isključiti.

Kad je šifra isključena na displej se ne iznosi parametar **CodE**, a parametar **Ch.Co** je uvijek omogućen.

7. PODEŠAVANJE KONFIGURACIJSKIH PARAMETARA

U podešavanje konfiguracijskih parametara ulazi se iz menua za podešavanje i to kada je na displeju ispisano **ConF** . Pritiskom na tipku **M/A** ispisuje se prvi parametar **InPt** . Ponovnim pritiskom na tipku **M/A** ispisuje se odabrani tip ulaza. Tipkama ∇ i Δ izabire se drugi tip ulaza prema tablici. Odabrani tip ulaza potvrđuje se tipkom **SP**. Svaki sljedeći parametar odabire se tipkama ∇ i Δ , a tipkom **M/A** prikazuje se vrijednost parametra.

Za povratak u menu potrebno je pritisnuti SP.

DISPLEJ	PUNI NAZIV	ZNAČENJE	VRIJEDNOST
InP. 1	input 1	odabir struje prvog ulaza	0-20, 4-20
InP.2	input 2	odabir struje drugog ulaza	0-20, 4-20
InP.3	input 3	odabir struje trećeg ulaza	0-20, 4-20
Srt. 1	square root 1	korjenovanje prvog ulaza	no, YES
Srt.2	square root 2	korjenovanje drugog ulaza	no, YES
Srt.3	square root 3	korjenovanje trećeg ulaza	no, YES
dP. 1	decimal point 1	odabir pozicije decimalne točke prvog ulaza	9.999, 99.99, 999.9, 9999.
dP. 2	decimal point 2	odabir pozicije decimalne točke drugog ulaza	9.999, 99.99, 999.9, 9999.
dP. 3	decimal point 3	odabir pozicije decimalne točke trećeg ulaza	9.999, 99.99, 999.9, 9999.
dS.L 1	display low 1	donja granica pokazivanja prvog ulaza	-1999 do dS.H 1
dS.H 1	display high 1	gornja granica pokazivanja prvog ulaza	dS.L 1 do 9999
dS.L2	display low 2	donja granica pokazivanja drugog ulaza	-1999 do dS.H2
dS.H2	display high 2	gornja granica pokazivanja drugog ulaza	dS.L2 do 9999
dS.L3	display low 3	donja granica pokazivanja trećeg ulaza	-1999 do dS.H3
dS.H3	display high 3	gornja granica pokazivanja trećeg ulaza	dS.L3 do 9999
SP.Lo	set point low	donja granica podešavanja set pointa	unutar granica dS.L1 i dS.H1
SP.H i	set point high	gornja granica podešavanja set pointa	unutar granica dS.L1 i dS.H1
Pr.un	proces unit	mjerna jedinica	unit
oFFS	offset	offset mjerene procesne vrijednosti	-99.9 do 99.9
Ac.Lo	actuator low	kalibracija donjeg položaja izvršnog člana	
Ac.Hi	actuator high	kalibracija gornjeg položaja izvršnog člana	
out.d	output direction	smjer izlaznog signala	norM, rEV
AL.tY	alarm type	izbor vrste alarma	AbS, bAnd
A1. A2	alarm1 . alarm2	određivanje kombinacije alarmnih izlaza	Lo.H i, LL.Lo, H i.HH
rES.M	reset memory	reset memorijskih lokacija MEM.L i MEM.H	no, YES

InP.1 - ODABIR STRUJE PRVOG ULAZA

InP.2 - ODABIR STRUJE DRUGOG ULAZA

InP.3 - ODABIR STRUJE TREĆEG ULAZA

Tipkama ∇ i Δ bira se "živa" ili "mrtva" nula. Promjenom ulaza uređaj automatski podesi parametre **dS.Lx**, **dS.Hx**, **SP.Lo**, **SP.Hi**, **ALLo**, **ALHi**, **HYLo**, **HYHi** te **SETP** na inicijalne vrijednosti. Nakon toga korisnik mora podesiti navedene parametre prema svojim potrebama.

Srt. 1 - KORJENOVANJE ULAZA 1

Srt. 2 - KORJENOVANJE ULAZA 2

Srt. 3 - KORJENOVANJE ULAZA 3

Svaki strujni ulaz može biti korjenovan ili ne.

DP. 1 - DECIMALNA TOČKA 1

DP. 2 - DECIMALNA TOČKA 2

DP. 3 - DECIMALNA TOČKA 3

Ovaj parametar vezan je uz slijedeća dva parametra, a omogućava korisniku da odabere područje pokazivanja (položaj decimalne točke) prema svojim potrebama za svaki ulaz posebno.

dS.L 1 - PODEŠAVANJE POČETKA PODRUČJA POKAZIVANJA

dS.H1 - PODEŠAVANJE KRAJA PODRUČJA POKAZIVANJA

dS.L2 - PODEŠAVANJE POČETKA PODRUČJA POKAZIVANJA

dS.H2 - PODEŠAVANJE KRAJA PODRUČJA POKAZIVANJA

dS.L3 - PODEŠAVANJE POČETKA PODRUČJA POKAZIVANJA

dS.H3 - PODEŠAVANJE KRAJA PODRUČJA POKAZIVANJA

Unutar ukupnog mjernog opsega (-1999...9999) ovim se parametrima može podesiti područje pokazivanja svakog mjernog ulaza posebno. Početak područja odgovara struji 0 ili 4 mA, a kraj 20 mA.

Pri svakoj promijeni područja pokazivanja dobro je provjeriti vrijednosti alarma i histereza te ih po potrebi ponovo podesiti.

SP.Lo - DONJA GRANICA NAMJEŠTENE VRIJEDNOSTI

SP.Hi - GORNJA GRANICA NAMJEŠTENE VRIJEDNOSTI

Unutar područja pokazivanja prvog ulaza ovim se parametrima može podesiti područje unutar kojeg je dozvoljeno zadavanje namještene vrijednosti (**SETP**).

Pr. un - ODREĐIVANJE MJERNE JEDINICE

Za sada se nudi samo **unit**. Pod unit se podrazumijeva ona mjerna jedinica koja se nalazi u prozorčiću na prednjoj ploči.

oFFS - PODEŠAVANJE OFSETA

Ofset je vrijednost koja se dodaje izmjerenom prvom ulazu, a njime se može korigirati pokazivanje u slučaju kada nekim točnijim mjerenjem ustanovimo razliku u pokazivanju regulatora.

Isto tako ofset se može dodati iz estetskih razloga kada dva uređaja mjere istu veličinu, ali se zbog greške pokazivanja razlikuju.

Ac.Lo - PODEŠAVANJE POČETKA POLOŽAJA IZVRŠNOG ČLANA

Ac.Hi - PODEŠAVANJE KRAJA POLOŽAJA IZVRŠNOG ČLANA

Da bi se na bargrafu i displeju mogao ispravno prikazivati položaj izvršnog člana (motora), potrebno je kalibrirati početak i kraj mjernog ulaza predviđenog za tu svrhu (actuator input). Postupak je slijedeći: na ulaz priključiti potenciometar (ili pretvornik), za kalibraciju početka (**Ac.Lo**) pritisnuti tipku **M/A**. Tipkom ∇ dovesti motor u krajnji donji položaj. Tipkom **SP** potvrditi podešavanje. Za kalibraciju kraja (**Ac.Hi**) pritisnuti tipku **M/A**. Tipkom Δ dovesti motor u krajnji gornji položaj. Tipkom **SP** potvrditi podešavanje.

out. d - SMJER DJELOVANJA IZLAZA

Ovisno o potrebama regulacijskog kruga izlaz regulatora može djelovati normalno ili reverzno. Normalno djelovanje podrazumijeva povećanje izlaza ako je regulacijsko odstupanje pozitivno tj. procesna vrijednost veća od namještene.

AL. tY - IZBOR VRSTE ALARMA

Ovdje se nudi mogućnost izbora apsolutnih alarma (**AbS**) ili pojasnih alarma (**bAnd**). Apsolutni alarmi zadaju se u apsolutnom iznosu unutar područja pokazivanja regulatora, a pojasnici su relativni i vezani uz namještenu vrijednost (**SEtP**). To je naročito zgodno ako se namještenu vrijednost češće mijenja jer alarmi tada "putuju" zajedno sa set pointom.

A1. A2 - ODREĐIVANJE FUNKCIJE RELEJA AL1 i AL2

Ovim se parametrom alarmnim relejima pridružuju parovi alarma i na taj se način definira njihova alarmna funkcija. Moguća su tri slučaja:

1. **A1.A2 = Lo.Hi** - relej AL1 ima funkciju LOW alarma, a relej AL2 HIGH alarma
2. **A1.A2 = LL.Lo** - relej AL1 ima funkciju LOW LOW alarma, a relej AL2 LOW alarma
3. **A1.A2 = Hi.HH** - relej AL1 ima funkciju HIGH alarma, a relej AL2 HIGH HIGH alarma

Treba primijetiti da je AL1 uvijek u funkciji nižeg, a AL2 višeg alarma.

r1.r2 = Lo.Hi

r1.r2 = LL.Lo

r1.r2 = Hi.HH

rES.M - RESET MEMORIJSKIH LOKACIJA

Ovim se parametrom poništava sadržaj memorijskih lokacija **MEM.L** i **MEM.H**. To se postiže izborom vrijednosti **YES** i pritiskom na tipku **SP**.

8. PODEŠAVANJE REGULACIJSKIH PARAMETARA

U podešavanje regulacijskih parametara ulazi se iz menua za podešavanje i to kada je na displeju ispisano **PArA**. Pritiskom na tipku **M/A** pojavi se naziv prvog parametra (**kP**). Ponovnim pritiskom na tipku **M/A** ispisuje se vrijednost parametra. Pritiscima na ∇ i Δ sada je moguće mijenjati vrijednost, a pritiskom na tipku **SP** potvrđuje se nova vrijednost. Sljedećim pritiskom na ∇ i Δ ciklički se odabiru nazivi parametara prema donjoj tablici.

Za povratak u menu potrebno je pritisnuti SP.

DISPLEJ	PUNI NAZIV	ZNAČENJE	VRIJEDNOST
kP	konstanta pojačanja	proporcionalno pojačanje	1 - 9999 %
t.int	integralno vrijeme	odabir dužine integralnog vremena u sec.	1 - 9999 sec
t.der	derivativno vrijeme	odabir dužine derivativnog vremena u sec.	OFF - 100.0 sec
con.A	konstanta A	težinska vrijednost drugog ul.	-10.00 ... 10.00
con.b	konstanta B	težinska vrijednost trećeg ul.	-10.00 ... 10.00
con.C	konstanta C	offset	-10.00 ... 10.00
dbnd	dead band	mrtva zona	1 - 9999 unit
rAMP	rampa	brzina promjene namještene vrijednosti u unit/min	OFF - 6000
tY	vrijeme motora	vrijeme punog hoda motora	5 - 600 sec
t.iMP	vrijeme impulsa	najkraće vrijeme impulsa	0.1 - 10.0 sec
t.PAu	vrijeme pauze	najkraće vrijeme pauze	0.1 - 10.0 sec
AL.LL AL.Lo AL.Hi	alarm low low alarm low alarm high	podešavanje nižeg alarma (na displej se iznosi samo jedan od mogućih naziva, ovisno o parametru A1.A2)	ovisno o parametru A1.A2
AL.Lo AL.H i AL.HH	alarm low alarm high alarm high high	podešavanje višeg alarma (na displej se iznosi samo jedan od mogućih naziva, ovisno o parametru A1.A2)	ovisno o parametru A1.A2
HY.LL HY.Lo HY.Hi	hysteresis low low hysteresis low hysteresis high	histereza nižeg alarma (na displej se iznosi samo jedan od mogućih naziva, ovisno o parametru A1.A2)	0.1 ... 10.0 %
HY.Lo HY.H i HY.HH	hysteresis low hysteresis high hysteresis high high	histereza višeg alarma (na displej se iznosi samo jedan od mogućih naziva, ovisno o parametru A1.A2)	-0.1 ... -10.0 %

KP - PROPORCIONALNO POJAČANJE

Proporcionalno pojačanje je bezdimenzionalna veličina, a određuje promjenu izlaza u odnosu na promjenu ulaza. Zadaje se u postocima. Djelovanje pojačanja se najbolje vidi kod skokovite promjene ulaza. Ako se napr. ulaz promijeni za 20%, a pojačanje je 50%, izlaz će se promijeniti za 10%. Kod podešavanja ovog parametra dobro je početi od manjih vrijednosti jer preveliko pojačanje uzrokuje oscilacije regulacijske staze.

T.int - INTEGRALNO VRIJEME

Integralno djelovanje otklanja regulacijsko odstupanje koje ostaje nakon djelovanja proporcionalnog člana. Zadaje se u sekundama, a ovisi o odazivu regulacijske staze. Brza staza zahtijeva kraće integralno vrijeme, a spora duže. Djelovanje integralnog člana može se praktički isključiti ako se ovaj parametar podesi na najveću moguću vrijednost (9999 sec).

con.A - TEŽINSKA VRIJEDNOST DRUGOG ULAZA

con.b - TEŽINSKA VRIJEDNOST TREĆEG ULAZA

con.A - VRIJEDNOST OFSETA

Težinske konstante A i B su bezdimenzionalni brojevi kojima se množe pomoćni ulazi INP2 i INP3, a C je ofset izražen u postocima.

Vrijednost regulirane veličine računa se prema slijedećem izrazu:

$$X = INP1 + INP2 * A + INP3 * B + C * 100\%$$

T.der - DERIVATIVNO VRIJEME

Svrha derivativnog djelovanja je ubrzanje reakcije regulatora na nagle promjene na ulazu i time brže postizanje namještene vrijednosti. Ono svojim brzim djelovanjem na izlaz nastoji anulirati djelovanje promjene ulaza. Ovaj parametar treba dodavati vrlo oprezno jer preveliko derivativno vrijeme može i za najmanje promjene ulaza (napr. smetnja) izazvati jake oscilacije na izlazu. Ukoliko derivativno djelovanje želimo isključiti potrebno je ovaj parametar postaviti na nulu (**oFF**).

dbnd - PODEŠAVANJE MRTVE ZONE

Mrtva zona je područje oko namještene vrijednosti unutar kojega nema aktivnosti izlaznih releja. Mala mrtva zona daje kvalitetnu regulaciju, ali skraćuje životni vijek relejskih kontakata (zbog njihovog čestog uključenja i isključenja). Velika mrtva zona štedi releje, ali je regulacija grublja. Kao i uvijek u takvim slučajevima, potrebno je naći kompromis i podesiti takvu mrtvu zonu koja će dati zadovoljavajuću kvalitetu regulacije, a maksimalno štedjeti releje.

rAMP - BRZINA PROMJENE NAMJEŠTENE VRIJEDNOSTI

Ukoliko želimo da nam se namještена vrijednost sa stare na novu ne postavi skokovito, već da se to odvija u određenom vremenskom razdoblju moramo postaviti adekvatnu vrijednost parametra **rAMP**. Ta se vrijednost zadaje u jedinicama po minuti, a izračunava po slijedećem obrascu: ako želimo da nam se u sat vremena namještена vrijednost poveća ili smanji za 150 mjernih jedinica izračunamo omjer:

150 jedinica / 60 minuta = 2.5 jedinica/minuti i podesimo **rAMP** na 2.5 **u.Min**.

Rampa se isključuje postavljanjem njene vrijednosti na nulu (**oFF**).

t.Mot - VRIJEME PUNOG HODA MOTORA

To je vrijeme koje je potrebno motoru da od potpuno zatvorenog položaja dođe u potpuno otvoreni ili obrnuto. Taj se podatak može naći u tehničkim podacima za motor, ali se isto tako može i izmjeriti na samom motoru. Postupak je slijedeći: regulator se postavi u ručni režim, tipkom ∇ ili Δ se dovede u jedan od krajnjih položaja, a zatim se mjeri koliko mu je vremena potrebno da se drugom tipkom dovede u drugi krajnji položaj. Podatak je važan, jer iz njega regulator računa duljinu impulsa izlaznih releja, što direktno utječe na regulaciju.

t.iMP - NAKRAĆE VRIJEME IMPULSA IZLAZNIH RELEJA

Vrlo kratki impuls, kod sporog motora, neće izazvati gotovo nikakav pomak motora, odnosno regulacijskog ventila. Regulator će morati nizom takvih, kratkih impulsa dovesti motor na željenu poziciju. Pri tome se pojačano troše kontakti releja. Predugi impulsi kvare kvalitetu regulacije, a mogu dovesti i do oscilacija. Optimalno podešen parametar daje dobru regulaciju uz minimalno trošenje releja. Dobro je početi s manjom vrijednošću, pa je postepeno povećavati.

t.PAu - NAKRAĆE VRIJEME PAUZE IZMEĐU DVA IMPULSA

I ovaj parametar, kao i prethodni, utječe na kvalitetu regulacije, čuvanje releja, ali i motora. Nije dobro da slijedeći impuls dođe dok se motor još nije smirio, pogotovo ako je impuls suprotnoga smjera.

AL.LL, AL.Lo, AL.Hi - PODEŠAVANJE NIŽEG ALARMA

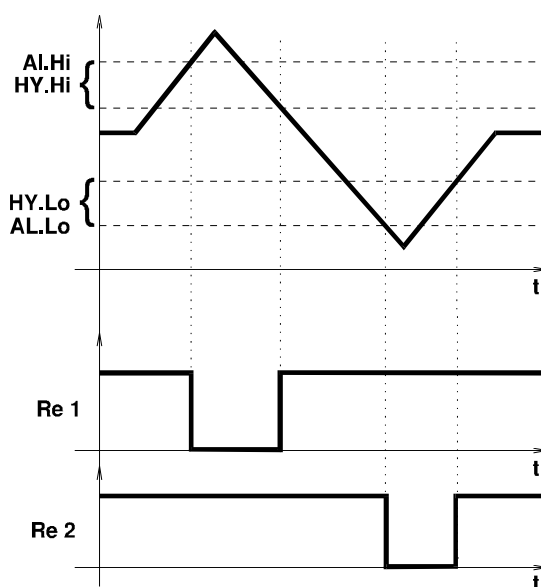
AL.Lo, AL.Hi, AL.HH - PODEŠAVANJE VIŠEG ALARMA

Na displej se iznosi uvijek samo jedan par alarma (niži i viši) ovisno o podešenosti konfiguracijskog parametra **A1.A2**. Isto tako granice alarma ovise o podešenosti parametra **AL.tY**. Ako su zadani apsolutni alarmi (**AbS**), vrijednost nižeg alarma ne može se podesiti na veću od vrijednosti višeg alarma. Vrijedi i obrnuto, viši alarm ne može biti manji od nižega. Promjenom tipa ulaza (**InPt**) vrijednosti alarma se automatski podese na krajnje granice mjernog područja. Ako su zadani pojasni alarmi (**bAnd**) onda se promjenom ulaza alarmi automatski podese na 10% ili 20% oko set pointa.

Alarmi se podešavaju u mjernim jedinicama.

HY.LL, HY.Lo, HY.Hi - PODEŠAVANJE HISTEREZE NIŽEG ALARMA

HY.Lo, HY.Hi, HY.HH - PODEŠAVANJE HISTEREZE VIŠEG ALARMA



Na displej se iznose histereze ovisno o podešenosti parametra **A1.A2**, odnosno o odabranom paru alarma. Histereza uz LOW i LOW LOW alarm ima pozitivnu vrijednost i može se podesiti od 0.1 ... 10 %. Histereza uz HIGH i HIGH HIGH alarm ima negativnu vrijednost i može se podesiti od -0.1 ... -10 %. Promjenom tipa ulaza (**InPt**) histereza se automatski podesi na 3 odnosno -3 % mjernog opsega. Histereze se podešavaju u mjernim jedinicama.

9. PRIKAZ GREŠAKA

Ovisno o odabranom ulazu i veličini ulaznog signala uređaj prepoznaje nekoliko tipova grešaka:

-ulaz strujni 0 - 20 mA:

ix.Hi struja između 20 i 21 mA

Err / inP.x struja veća od 21 mA

-ulaz strujni 4 - 20 mA:

Err / inP.x struja manja od 3 mA ili veća od 21 mA

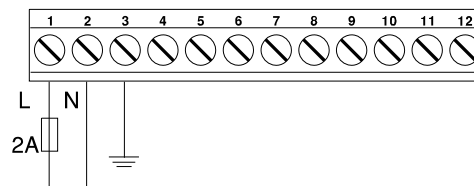
ix.Lo struja između 3 i 4 mA

ix.Hi struja između 20 i 21 mA

10. PRIKLJUČENJE

10.1. NAPAJANJE

U krug napajanja uređaja potrebno je uključiti osigurač 2A. Uzemljenje mora biti spojeno vodičem odgovarajućeg presjeka ($\min 2.5 \text{ mm}^2$), a uzemljenje više uređaja spaja se u zajedničku točku (nije dozvoljeno ulančati uređaje).



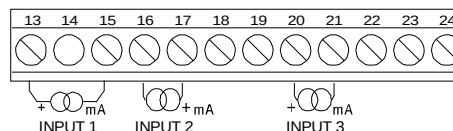
Radi zaštite uređaja od električkih smetnji iz okoline potrebno je na sve potencijalne izvore smetnji postaviti zaštitne elemente (RC članove na kontakte, a varistore na induktivna trošila). Vodovi napajanja moraju biti odvojeni od ulaznih vodova.

10.2. ULAZI

Uređaj prihvaća slijedeće vrste ulaza: strujni ulaz 0 - 20 i 4-20 mA. Pri spajanju važno je provjeriti polaritete priključenih signala, a nakon priključenja uređaja na napajanje potrebno je tastaturom podesiti parametar **InP.x** (input) za odgovarajući ulaz.

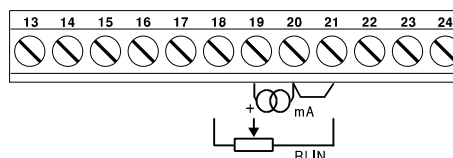
Ulaz strujni

Uređaj prihvaća standardni strujni signal 0 - 20 i 4 - 20 mA.



Ulaz aktuatora (potenciometra motora)

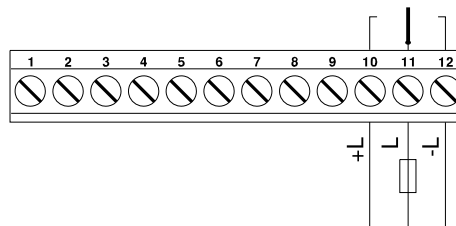
Dozvoljene vrijednosti potenciometra su 100Ω do $1 \text{ k}\Omega$. Ukoliko se povrat ostvaruje pretvornikom prihvaća se strujni signal 0/4 do 20 mA.



10.3. IZLAZI

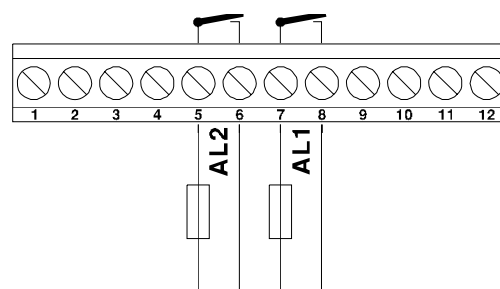
Relejski izlaz

Regulator ima dva izlazna releja koji su unutar uređaja spojeni tako da onemogućavaju istovremeno uključanje oba releja i time dovođenja faze na oba namota motora. Motori manje snage mogu se dakle priključiti direktno na kontakte releja, a motori veće snage priključuju se preko sklopnika (vidi tehničke podatke o dozvoljenom opterećenju relejskih kontakata). Kontakti releja zaštićeni su od iskrenja varistorima i RC članom.



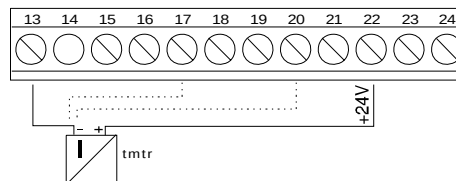
Alarmni relejski izlazi

Uređaj ima dva alarmna releja čiji su mirni kontakti izvedeni na stezaljke na stražnjoj ploči. Kad nema alarma, releji su privučeni, a kontakti otvoreni. Pojavom alarma odgovarajući relej otpusti, a kontakt se zatvori. Alarm se signalizira i paljenjem pripadne LED diode na prednjoj ploči. U krug releja preporuča se stavljanje osigurača max 8 A. Kontakti releja zaštićeni su od iskrenja varistorima.



Napajanje dvožičnog pretvornika

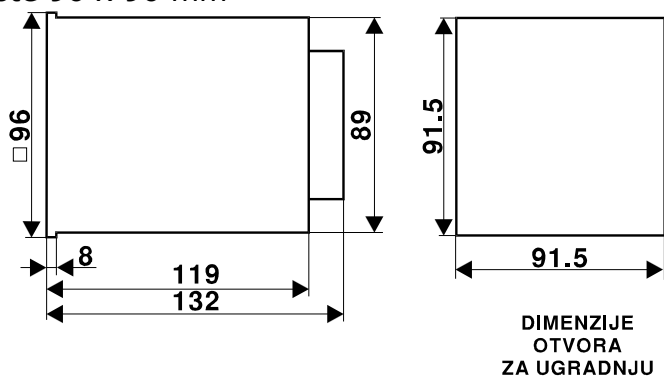
Napon napajanja je 24 VDC, a dozvoljeno opterećenje je 30 mA. To dozvoljava priključenje jednog dvožičnog pretvornika (transmitera).



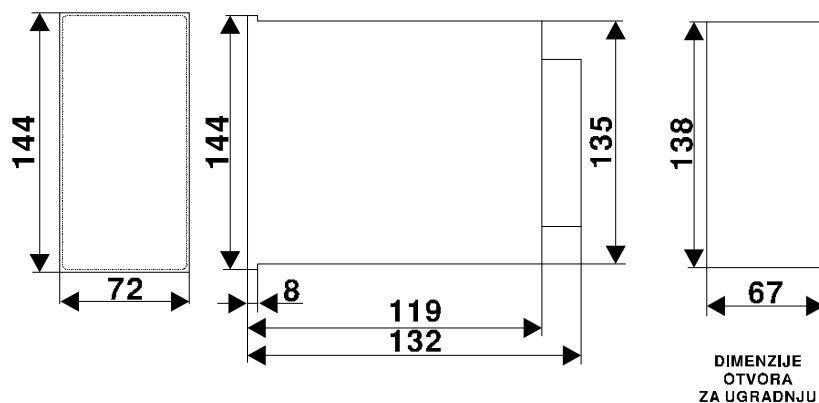
11. MEHANIČKO UČVRŠĆENJE

Uređaj je predviđen za ugradnju u prednju ploču. Potrebno je izrezati otvor prema priloženoj skici, uređaj umetnuti u otvor s prednje strane i sa stražnje strane ga pritegnuti priloženim priteznim elementom.

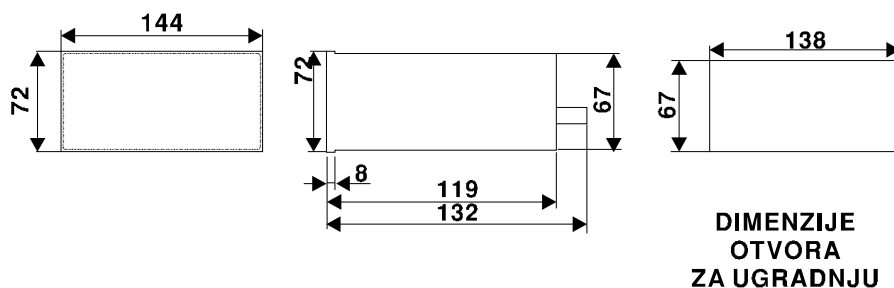
Kućićište 96 x 96 mm



Kućićište 72 x 144 mm



Kućićište 144 x 72 mm



12. TEHNIČKI PODACI:**ULAZ:**Strujni:

Mjerno područje: 0 do 20 mA, 4 do 20 mA

Period uzorkovanja: 50 ms

Potenciometarski:100 Ω do 1 k Ω **RELEJSKI IZLAZ:** 2 releja, radni kontakt, 400V, 8A, 2000 VA**ALARMNI IZLAZ:** 2 releja, mirni kontakt, 400V, 8A, 2000 VA**DISPLAY:**Tip: LED, 7 segmenata, 4 znamenke, crvena boja *
Osvježavanje ispisa: svake 1 sekunde**BAR GRAPH:** LED, 20 segmenata, crvena boja ***KUĆIŠTE:**

Dimenzije: 96 x 96 mm, 144 x 72 mm, 72 x 144 mm

Zaštita:

Prednja ploča: IP 55

Stražnja ploča: IP 20

NAPAJANJE:

Napon: 220 VAC, 110 VAC, 24 VAC

Potrošnja: 6 VA

OPCIJA:

Napajanje dvožičnog pretvornika: 24 VDC , 30 mA

* zelena boja na zahtjev